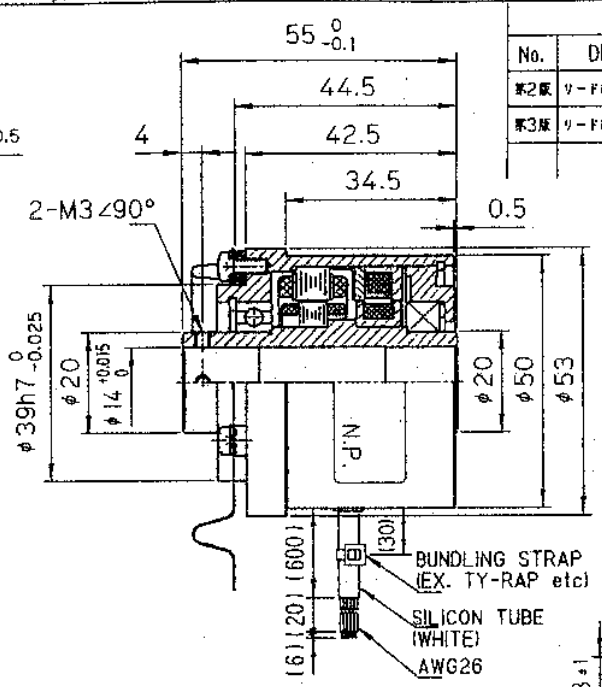
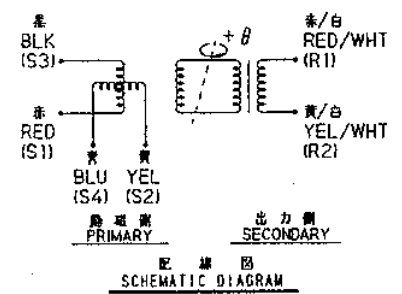
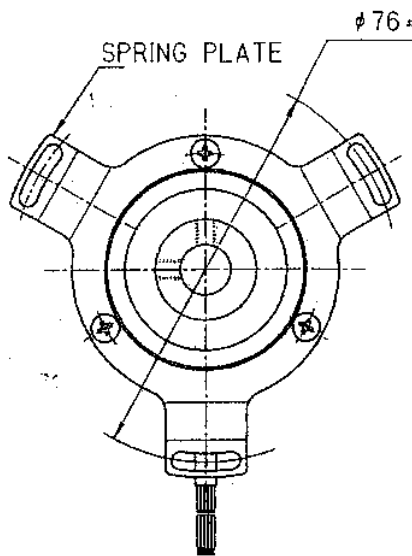
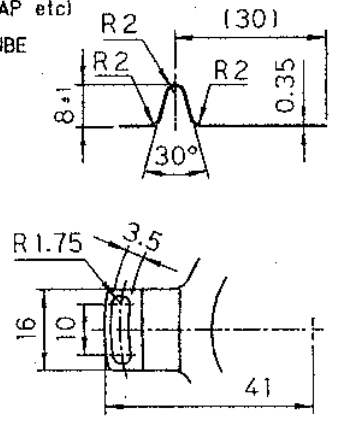
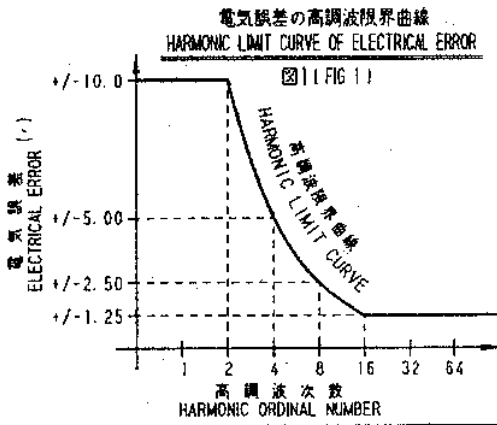


項目 CHARACTERISTICS	仕様 SPECIFICATIONS	備考 REMARKS
機能 FUNCTION	1X-BRT	
入力電圧 INPUT VOLTAGE	AC 10V _{0-p} 4kHz	矩形波 SQUARE WAVE
励磁側 PRIMARY	STATOR	
変圧比 (K) TRANSFORMATION RATIO	0.3 ± 5%	
電気誤差 ELECTRICAL ERROR	± 10% MAX	TESTED WITH LENZE R/D
位相ずれ PHASE SHIFT		
残留電圧 (総合値) RESIDUAL VOLTAGE (TOTAL)		
入力インピーダンス INPUT IMPEDANCE	Zs0 102+j150 Ω NÖM	
インピーダンス IMPEDANCE	ZR0 51+j90 Ω NÖM	
	ZsS 44+j76 Ω NÖM	
直流抵抗 DC RESISTANCE	ステータ STATOR	46 Ω REF
	ロータ ROTOR	19 Ω REF
耐電圧 DIELECTRIC STRENGTH	AC 500V 1 min	60(50)Hz
絶縁抵抗 INSULATION RESISTANCE	10 MΩ MIN	DC 500 V
質量 WEIGHT	0.305 kg NÖM	
ロータ慣性モーメント ROTOR MOMENT OF INERTIA	20×10 ⁻⁶ kg·m ² NÖM	(GD ² /4)
動作温度範囲 OPERATING TEMP. RANGE	-10°C ~ +120°C	
許容回転数 MAX. OPERATING SPEED	8,000 min ⁻¹	SHORT PERIOD 10,000 min ⁻¹
湿度 HUMIDITY	90% RELATIVE	
振動 VIBRATION	10-55Hz, 1.5mm DBL. AMPS	
衝撃 SHOCK	15G / 11 msec	



REVISIONS		
No.	DESCRIPTION	DATE / SIGN
第2版	リード線引き出し口形状変更	95. 8.18
第3版	リード線、チューブ長と変更	96. 5.14



NOTE: 1. 指定なき寸法公差は±0.5mmとする。
UNLESS OTHERWISE SPECIFIED, TOLERANCE IS ±0.5mm.

- 出力電圧方程式
OUTPUT EQUATION: $E_{R1-R2} = K(E_{S1-S3} \sin \theta - E_{S2-S4} \cos \theta)$
+ θ: 取付フランジ側から見てロータCCW回転時
ROTOR IS CCW ROTATION VIEWED FROM SPRING PLATE SIDE.
- 電気誤差の高調波成分は高調波限界曲線を越えないこと。(図11)
HARMONIC CONTENT OF ELECTRICAL ERROR SHOULD NOT EXCEED HARMONIC LIMIT CURVE. (FIG. 11)
(詳細はLENZE仕様書 339535.6.301201による。)
(IN DETAIL, SPECIFICATION OF LENZE PART NO.339535.6.301201)
- 付属品: 六角穴付き止めねじM3-5 2個を付属のこと。
ACCESSORY: M3 HEXAGON SOCKET SET SCREW x 2 PIECES.

MFG No. 026510003K40

DSD	T. Takahara	DATE	94. 9.19	MODEL NO.	TS265IN131E78	TITLE	ブラシレスレゾルバ						
CHKD	H. Hasegawa	SCALE	1/1	3RD ANGLE PROJECTION		BRUSHLESS RESOLVER							
APPD	K. Kitegawa	DWG NO.	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	SHEET
			026510003S30										