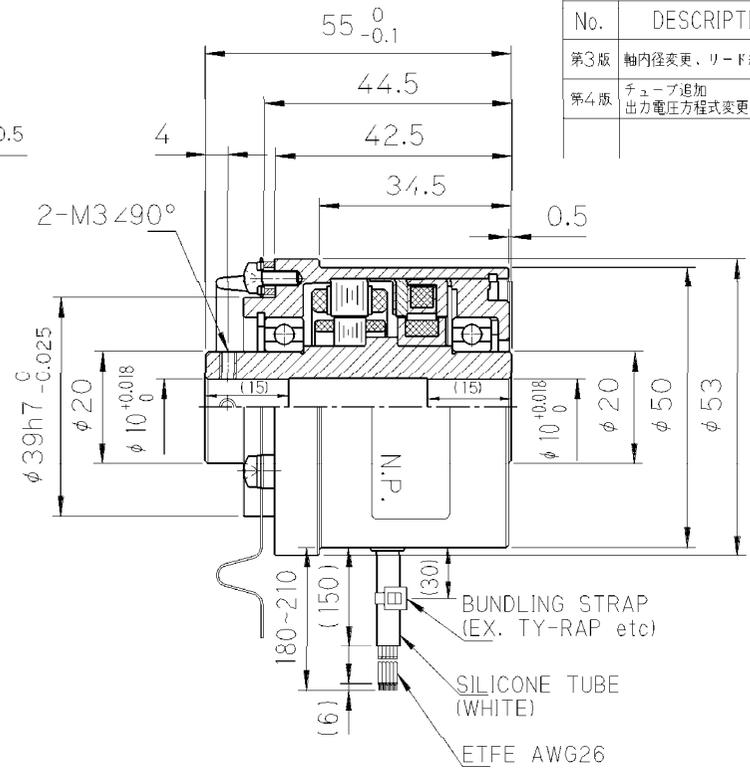
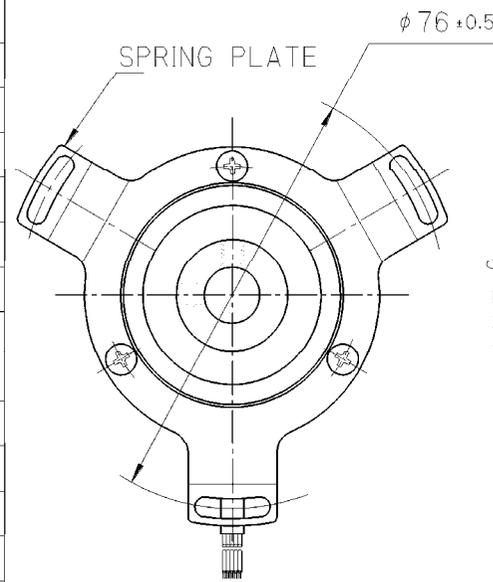




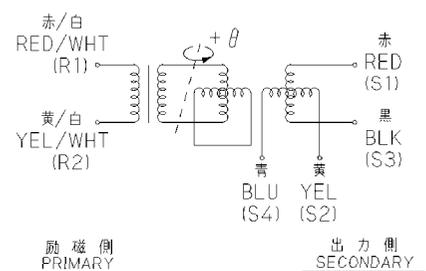
REVISIONS

No.	DESCRIPTION	DATE	SIGN
第3版	軸内径変更、リード線変更	03. 5.13	
第4版	チューブ追加 出力電圧方程式変更	04. 7.30	

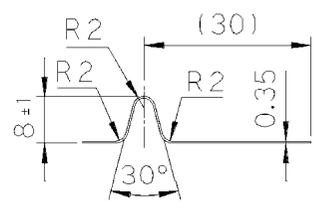
項目 CHARACTERISTICS	仕様 SPECIFICATIONS	備考 REMARKS	
機能 FUNCTION	1X-BRX		
入力電圧 INPUT VOLTAGE	AC 7Vrms 10kHz		
励磁側 PRIMARY	ROTOR		
変圧比 (K) TRANSFORMATION RATIO	0.5 ± 5%		
電気誤差 ELECTRICAL ERROR	±10' MAX	機械角 MECHANICAL ANGLE	
残留電圧 (総合値) RESIDUAL VOLTAGE(TOTAL)	20 mVrms MAX		
位相ずれ PHASE SHIFT	-5° NOM		
入力電流 INPUT CURRENT	50 mA MAX		
インピーダンス IMPEDANCE	ZR0	170Ω NOM	
	Zs0	300Ω NOM	AT θ=0° (S1-S3)
	Zss	270Ω NOM	
耐電圧 DIELECTRIC STRENGTH	AC 500Vrms 60s	50 (60) Hz	
絶縁抵抗 INSULATION RESISTANCE	100MΩ MIN	DC 500 V	
質量 MASS	0.3 kg NOM		
ロータ慣性モーメント ROTOR MOMENT OF INERTIA	20X10 ⁻⁶ kg·m ² NOM		
許容回転数 MAX OPERATING SPEED	5000 min ⁻¹		
動作温度範囲 OPERATING TEMP. RANGE	-10°C ~ +100°C		



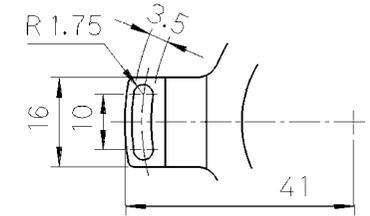
- NOTE: 1. DIMENSION: mm
 2. () 内寸法は参考値である。
 DIMENSION IN () IS REFERENCE.
 3. 指定なき寸法公差±0.5mmとする。
 UNLESS OTHERWISE SPECIFIED, TOLERANCE IS ±0.5mm.
 4. 出力電圧方程式
 OUTPUT EQUATION
 $E_{S1-S3} = KE_{R1-R2} \cos\theta$
 $E_{S2-S4} = -KE_{R1-R2} \sin\theta$
 +θ: 取付フランジ側から見てロータCCW回転時。
 ROTOR IS CCW ROTATION VIEWED FROM MOUNTING FLANGE END.
 5. 通常検査項目は○印項目のみとする。但し、○印項目以外は個別要求による。
 ○ITEM SHOULD BE MEASURED AS NORMAL INSPECTION.
 ANOTHER ITEMS ARE MEASURED IN CASE OF CUSTOMER'S REQUEST.



配線図
SCHEMATIC DIAGRAM



板バネ 詳細図
DETAIL OF SPRING PLATE



MFG No. 026400006K40

DSD H. Tagawa	DATE 02. 5.22	MODEL NO. TS2641N3IE64	TITLE ブラシレスレゾルバ BRUSHLESS RESOLVER
CHD S. Nishida	SCALE 1/1	3RD ANGLE PROJECTION	
APP'D K. Kimura	DWG NO. 3 4 5 6 7 8 9 10 11 12	026410006S30	SHEET